

#### LTL-2015

## **Electrical Power System**

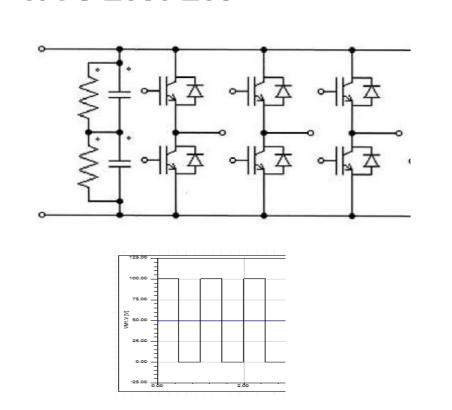
# LASEER – Laboratorio di Sistemi Elettrici per l'Energia e l'Energie Rinnovabili

E. Ciocci, S. Contessa, M.Del Gaudio, J. Hernandez, F. Rovense

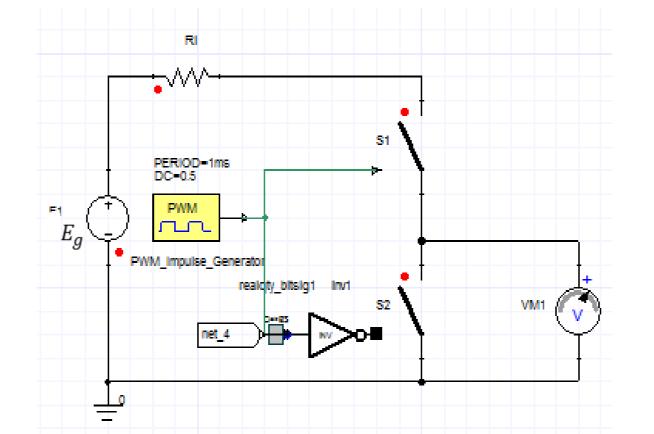
#### **INTRODUZIONE**

L'esperienza di laboratorio ha riguardato l'analisi complessiva di una microgrid. Sono stati trattati diversi generatori di potenza, utilizzatori e un sistema di gestione dei carichi. Ogni elemento è stato analizzato dal punto di vista hardware e software, mettendo in risalto la sua multifunzionalità.

# **INVERTER**



DC=50% Vm=(Ton/Tp)Eg=Eg/2

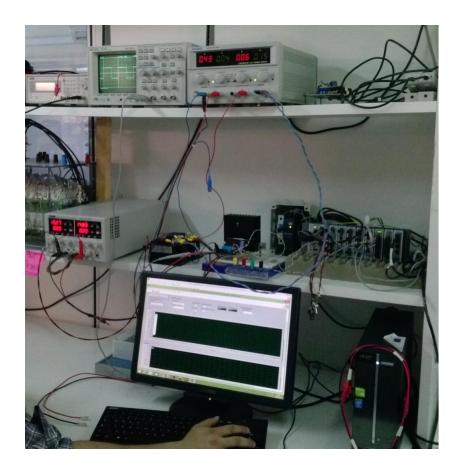


La discretizzazione dipende dal periodo del PWM: Se Tp è piccolo allora la discretizzazione si avvicina ad un'onda continua.

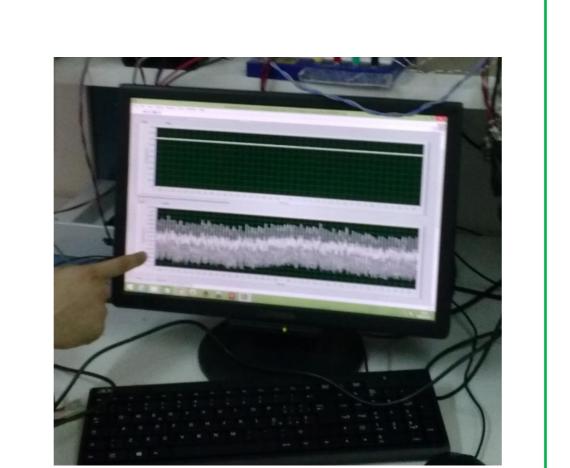
**Inverter Custom Power** 

- Il dispositivo permette di invertire un segnale in DC in AC e viceversa.
- A seconda di come si pilotano gli interruttori possiamo ottenere una forma d'onda con dutycycle variabile a piacere.
- In base al Duty-cycle (DC=Ton/Tp), all'ampiezza della Eg ed al periodo del PWM (Tp) possiamo ottenere un determinato valore medio.

#### SETUP SPERIMENTALE: MOTORE ALIMENTATO AL BANCO



- DC Power Supply (40V)
- Trasduttore di tensione 1:100
- CRIO9024 più schede NI-9274 e NI-9229
- Oscilloscopio
- Pc per acquisizione dati (frequenza di campionamento: 5 KHz, numero campioni: 1000) e generazione PWM



Cinque linguaggi di

programmazione:

grafici

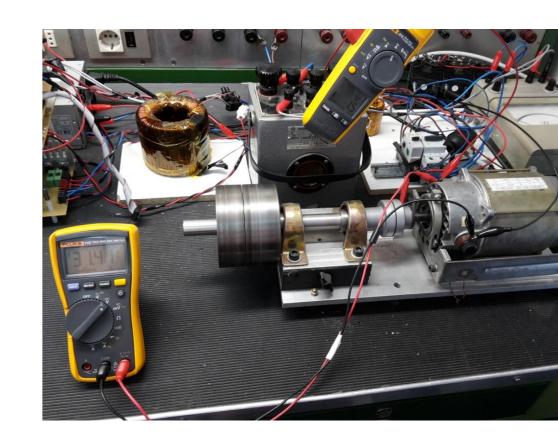
≥2 testuali (IL, ST).

SFC,FBD)

(LD,

#### SETUP SPERIMENTALE: MOTORE ALIMENTATO DA FOTOVOLTAICO

La tensione a vuoto è 35,7 V In fase di carico scende a 31,4 V a cui corrisponde una corrente di 1,5 Α.



#### PLC: CONTROLLORE LOGICO PROGRAMMABILE

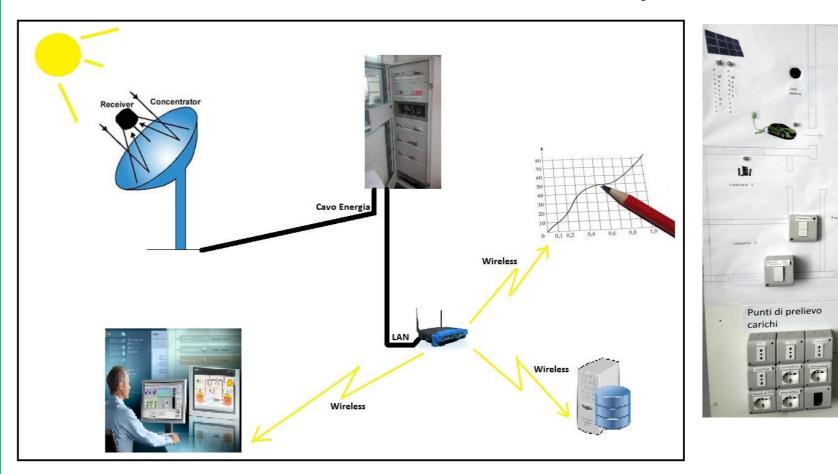
È un controllore specializzato nella gestione o controllo di processi industriali composto da:

- un alimentatore
- -dalla CPU
- -da una memoria
- —da un certo numero di schede di ingressi digitali e uscite digitali o analogiche

### Funzionamento:

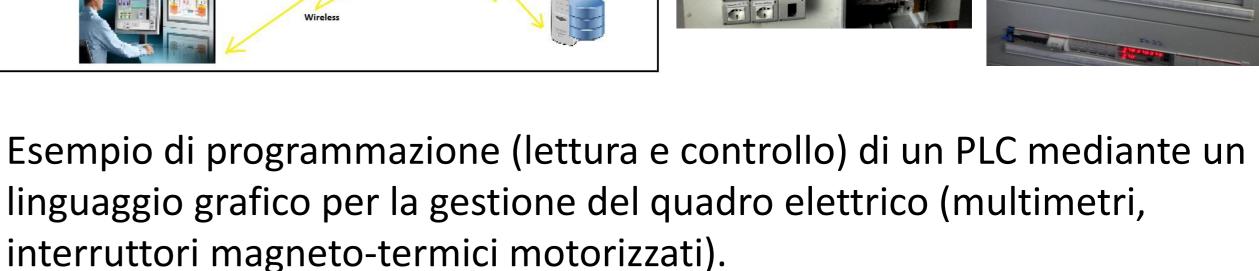
- •Lettura degli ingressi del portale sia digitali che analogici
- •Memorizzazione nel "Registro immagine degli ingressi".
- •Elaborazione delle istruzioni di comando mediante CPU e memorizzazione nel "Registro immagine delle uscite"
- Scrittura delle uscite

# PROVA DI PROGRAMMAZIONE PLC (MICROPERLA)



Esempio di gestione domotica.

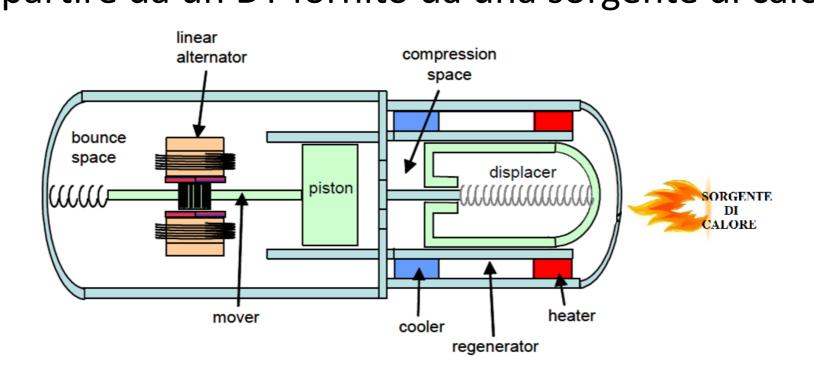




#### IL MOTORE STIRLING FREE PISTON

E' un sistema di cogenerazione che a partire da un DT fornito da una sorgente di calore esterna produce:

Energia termica (80%) Energia elettrica (20%)



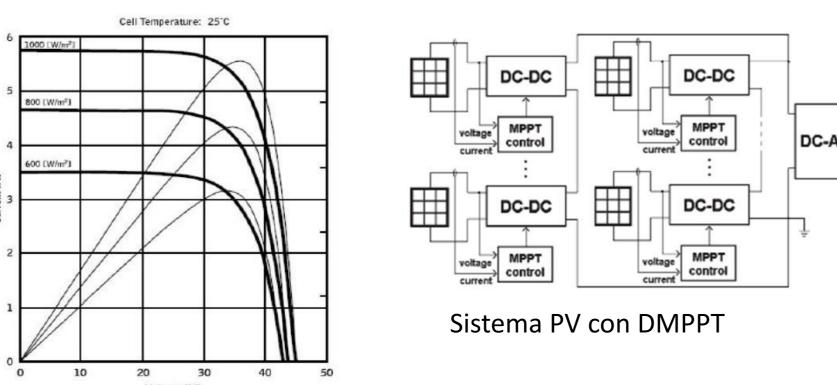
# UTILIZZO DEL 3S CON FPSE-MICROGEN

#### Maximum power point tracking (MPPT)

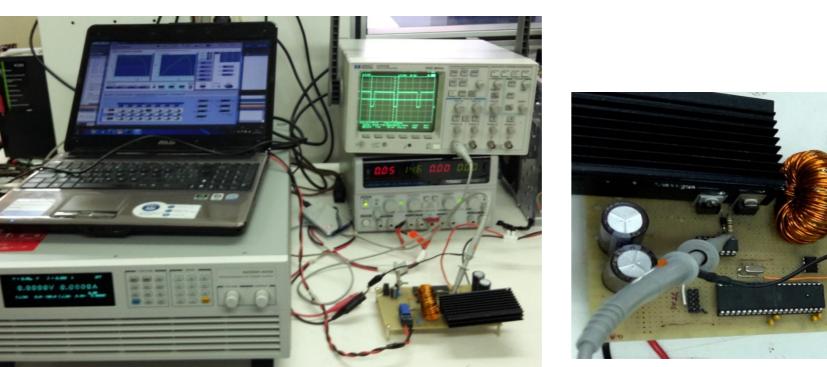
L'MPPT è un dispositivo digitale in grado di far lavorare un modulo fotovoltaico nel punto di massima potenza. Esso è collegato ad un convertitore DC-DC o un inverter e legge ad ogni istante i valori di I e V. Provocando piccole variazioni nel Duty Cycle, fa si che il modulo lavori in condizioni di massima potenza.

Algoritmi hill climbing:

- Perturba & Osserva
- Conduttanza incrementale



## ESPERIMENTO SIMULAZIONE PANNELLO FOTOVOLTAICO







Sono stati simulati i valori di I e V prodotti da un pannello fotovoltaico per diversi irraggiamenti ed è stato verificato come l'MPPT permetteva di ottenere ogni volta il punto di lavoro a potenza massima.

#### CONCLUSIONI

In questa attività di laboratorio sono stati presentati diversi dispositivi, legati tra di loro al fine di comprendere come gestire in modo smart i sistemi elettrici di potenza.

Le applicazione presentate spaziano da sistemi di potenza per la gestione di una rete domestica, a reti di più grande scala. Particolare attenzione è stato posto sull'ottimizzazione del ciclo di produzione e utilizzo dell'energia. Sono stati forniti esempi applicativi inerenti a ciascun percorso formativo dei partecipanti, consentendo pertanto a ciascuno di integrare le proprie conoscenze specifiche in modo interdisciplinare.