G-GranSasso-DS

P. Menotti e E. Vicari referee interni 2011 L. Palladino A. Paoloni referees GV G. Prodi G. Zavattini GII

M. Allegrini, J. Belfi, N. Beverini, F. Bosi, B. Bouhadef, G. Carelli, G. Cella, A. Di Virgilio, I. Ferrante, E. Maccioni, F. Stefani **PI**

A. Ortolan LNL

M. Cerdonio e J.P. Zendri PD

A. Tartaglia e M.L. Ruggiero TO

B. A. Porzio e S. Solimeno NA

In collaborazione con

U. Schreiber, A. Gebauer et al. BKG and TUM

A. Velikosetzev St. Petersburg

J.P. Wells et al. Univ. Christchurch NZ

Fatto o in fieri

G-Pisa è installato a Virgo

Definizione della proposta G-GranSasso

Da fare (da settembre, alla fine del run scientifico di Virgo)

Trasporto e installazione di G-Pisa a S. Piero

Messa in funzione di un laser stabilizzato in modo assoluto sullo iodio

Stabilizzazione del perimetro del ringlaser G-Pisa usando un laser stabilizzato in modo assoluto

G - Pisa in Virgo











Due possibili orientamenti, per essere sensibili a due diversi 'tilts'



Accurato lavoro ingegneristico per rendere possibili queste movimentazioni in sicurezza e velocemente



Caratteristiche 'originali' di G-Pisa

Scarica capacitiva e non induttiva (ridotta radiofrequenza, importante per Virgo)

- Controllo del perimetro che garantisce un funzionamento costante
- Uso dei pompe getters che assicurano performances costanti del gas

Ring down measurements

 $\tau = 660 \ \mu s; \ Q = 2 \times 10^{12}$

Mirror reflectivity R=99,9992%



Diagnostic and control apparatus



G - Pisa discharge



Plasma discharge with capacitive coupling.

The laser intensity is usually drifting in the time, due to the aging of the gas, ring cavity misalignment, power supply drift

A photodiode read the CCW intensity loop acts on the *r.f.* power in order to stabilize the laser emission intensity

G - Pisa discharge stabilization



Perimeter control

$$f_{Sagnac} = \frac{4A}{\lambda p} \, \mathbf{\ddot{p}} \cdot \mathbf{\Omega}$$

For a square ring laser cavity, the resonance conditions impose that,

$$p = k\lambda; \quad A = \frac{1}{4}k^2\lambda^2 \quad \Rightarrow \quad A/p = \frac{1}{4}k\lambda^2$$

with k integer.

Then, in order to calibrate the gyroscope scale factor it is necessary to lock the emission wavelength to a reference.



Perimeter control



Stabilization of the perimeter

The radiation coming from the gyrolaser and the reference laser are combined and sent in a scanning spectrum analyzer (SA, which is a Fabry-Pérot cavity with *FSR* of 300 MHz and *scanning time* 1 s).

The computer reads the frequency difference for each scanning.

A correction signal is sent to the two ring cavity PZT (*integration time* ≈10 s) in order to lock the gyro frequency at 60 MHz from the reference (at the center of the active medium gain).

Present accuracy: $\sim 2 - 3 \text{ MHz} (5 - 10^{-9})$

The thermal shift of the SA is corrected by a second locking circuit acting on SA's PZT.

All the stabilization parameter can be adjusted by remote through Internet connection.



6/14/2011



Computer display



Simmetric perimeter stabilization

Acting symmetrically on two opposite mirrors with two PZT the length of the four sides does not changes.

 \Rightarrow At the 1st order back- scattering phases do not change



Simmetric perimeter stabilization

- With two PZT we can control two degree of freedom of the ring laser.
- 1. Acting on one mirror, it is possible to minimize the pulling
- 2. Acting symmetrically on the two opposite mirrors, to keep it constant

The pulling effect can be effectively monitored by observing the modulation at the Sagnac frequency on the intensity of the laser, induced by back-scattering *If we suppose symmetry between the two directions:*

$$\Delta f_{bs} = \frac{c}{2L} \rho \sin \psi \cos \varepsilon$$

 ρ is the backscattering amplitude ε is the backscattering phase ψ is the instantaneous phase difference between the two counterpropagating beams (*it evolutes at the Sagnac frequency*).

The single beam presents an intensity modulation whose amplitude is proportional to the effective backscattering coefficient

17

Backscattering



Rotation rate \varOmega

The two counterpropagating beam are coupled by backscattering. The effective frequency difference is given by:

$$p = \sqrt{f^2 - l^2} \quad \text{for} \quad f > l$$

where $l \equiv \rho/\pi$ is the lock-in threshold frequency.

The coupling parameter ρ is the sum of the contributions the backscattering by the four mirror:

$$\rho = \sum_{i} \rho_{i} \exp\left(2ikz_{i}\right)$$

If $f \le I$, the two frequencies are locked one to the other (no Sagnac signal) If f > I, there is anyway a frequency pulling

The frequency pulling depends on the MIRRORS QUALITY; but also on the GEOMETRY (distance between the mirrors)

Dati da Virgo

- • ×

Data_Display_v9r12p7

File Edit View Options Inspect Classes





Cosa abbiamo messo in evidenza fino ad ora

- G-Pisa ha lavorato in modo continuativo, 'unattempted', per oltre 1 mese
- Si può operare in modo remoto sui feedback
- Le due orientazioni mostrano performances simili
- Il controllo del perimetro funziona in modo egregio con feedback simmetrico su due specchi
- Non abbiamo evidenza di rumore proveniente dal controllo del perimetro

Lasceremo G-Pisa a Virgo fino ai primi di settembre

Breve descrizione dell'analis



Typical spectrogram (0-42 Hz)



terremoti



Terremoto nei Balcani Non visto dagli accelerometri Virgo non funzionante 15 settembre 2011

September 15, 2-4 UTC



Earthquake Appennini near Modena, Gyrolaser 06:20:32 UTC, September 16 2010



Earthquake Appennini near Modena,Em13 06:20:32 UTC, September 16 2010



Earthquake Appennini near Modena,DarkFringe 06:20:32 UTC, September 16 2010



-Virgo non è stato influenzato,

- I monitors di jitter angolare di Virgo non hanno mostrato anomalie

-ma la darkFringe lo ha visto

Earthquake Appennini near Modena, Gyrolaser 06:20:32 UTC, September 16 2010



6/14/2011

Il grande botto dal Giappone

Onde Sismiche

P Wave



Seismic wave components



31



6/14/2011

32

Horizontal and vertical rotations



First observation of Raylegh wave produced by a far away Earthquake

G in Wettzell his horizontally positioned so cannot observe Raylegh waves, but Love waves

Comparison



6/14/2011

34

Analisi di Antonello Ortolan

- Tolta la parte sotto 2 mHz con un metodo di wavelet
- Curva nera fatta isolando la parte spettrale com maggior segnale



6/14/2011



Coherenza con la Dark Fringe



Sensibilità di G-Pisa



Sotto i mHz domina II backscattering Non abbiamo evidenziato sostanziali differenze della sensibilità di Gpisa nei due orientamenti

Sensibilità sotto il 1mHz

Sotto 1 mHz domina il rumore di backscattering

- Siamo in grado di cancellare parte di questo rumore stimando un 'discriminante' usando la modulazione creata dal backscattering sulle uscite singole (non di battimento) dei due beam
- Stiamo studiando la riduzione di questo rumore sfruttando filtri kalman e la conoscenza delle equazioni che regolano il laser stesso: problema non lineare

G-PisVirgo a e il vento



Confronto: condizioni tipiche o in presenza di vento forte



Giorni piu' o meno ventosi



Velocità angolare indotta dal vento



Pargone G-Pisa e anemometro



6/14/2011

nanoTiltmeter

Possiamo paragonare i nostri risultati con un nano tiltometro, che ci è stato 'donato' da Erich Lippmann



Filtri Kalman

Stiamo studiando come sottrarre il rumore del backscattering, che influenza le frequenze sotto le decine di mHz, utilizzando filtri Kalman

Può G-Pisa aiutare nell'annoso problema dell'effetto culla degli accelerometri?



Test sperimentale

Controllo del Pendolo Invertito

Diego Passuello sta inserendo l'algoritmo necessario a ricostruire il segnale in velocità di G-Pisa nel DSP di Virgo. Appena sarà pronto, potremo fare test per vedere se il segnale del ringlaser può essere inserito nel loop del Pendolo Invertito, che inserisce rumore nella catena durante le giornate ventose

inoltre

Un articolo in press su App. Phys. B (Springer)

- 2 articoli in preparazione: terremoto del Giappone e G-Pisa in posizione verticale
- 2 proceedings : Moriond e Neutel

G-GranSasso draft pronto

We propose an under-ground experiment to detect the general relativistic eects due to the curvature of space-time around the Earth (de Sitter effect) and to rotation of the planet (dragging of the inertial frames or Lense-Thirring eect). It is based on the comparison between the IERS value of the Earth rotation vector and corresponding measurements obtained by a three-axial laser detector of rotation. The proposed detector consists of six large ring-lasers arranged along three orthogonal axes. With shot noise limited square rings of 6 m side, which can achieve a sensitivity of 20 prad/s/sqrt(Hz) and 2 years integration time, the 1% sensitivity required for the measurement of the Lense-Thirring drag can be reached. The multi-gyros system, composed of rings whose planes are perpendicular to one or the other of three orthogonal axes, can be built in several ways. Here, we consider cubic and octahedron structures. The symmetries of the proposed configurations provide mathematical relations that can be used to study the stability of the scale factors, the relative orientations or the ring-laser planes, very important to get rid of systematics in long-term measurements, which are required in order to determine the relativistic effects.

G-Pisa è basato su un disegno meccanico in acciaio molto duttile e flessibile, ma necessita del controllo del perimetro per garantire un funzionamento costante



Il grande ring G di Wettzell, monolitico, realizzato in Zerodur, garantisce 'per costruzione' un funzionamento costante del laser





Un gruppo di sismologi di LMU hanno fatto misure dedicate a LNGS

Hanno evidenziato un eccesso di rumore nei due gradi di libertà orizzontali, che potrebbe essere dovuto a flussi d'aria. Potrebbero essere curati inserendo porte stagnee







0/14/2011