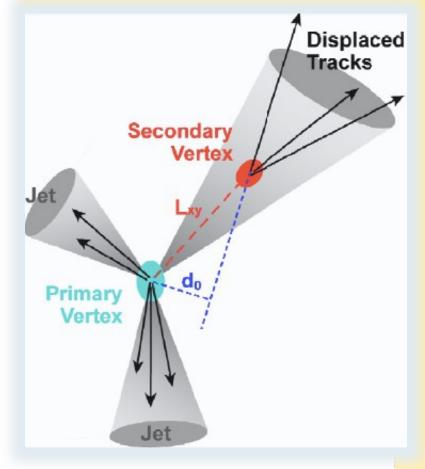
Calibrazione dei jet leggeri in ATLAS mediante algoritmi di *b*-tagging basati su reti neurali ricorsive e grafiche

Leonardo Toffolin^{1,2}

Incontri di Fisica delle Alte Energie 2024, 3-5 Aprile 2024 (Firenze, Italia)

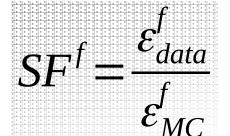
Identificazione dei *b*-jet

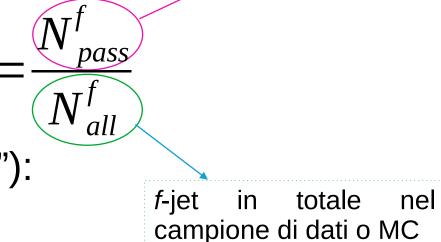
- Algoritmi di *b*-tagging basati sulle peculiarità degli **adroni** *B*
- vita media relativamente lunga ~1.5 ps
- alta massa ~5 GeV
- molteplicità delle tracce dei prodotti di decadimento
- costituzione dei b-jet



f-jet dopo la selezione

- Calibrazione richiesta per correggere differenze tra dati e Monte Carlo (MC) su cui gli algoritmi sono istruiti:
- modelli di frammentazione del quark b
- simulazione dello sciame partonico
- risposta del rivelatore
- Efficienza di (mis-)identificazione per jet di sapore f: ε_f =
- Fattore di calibrazione (o fattore di scala, "scale factor"):

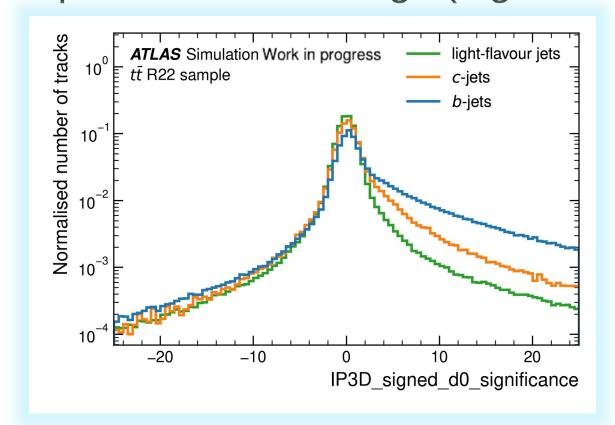




di *b*-tagging

Tecniche per la calibrazione dei jet leggeri

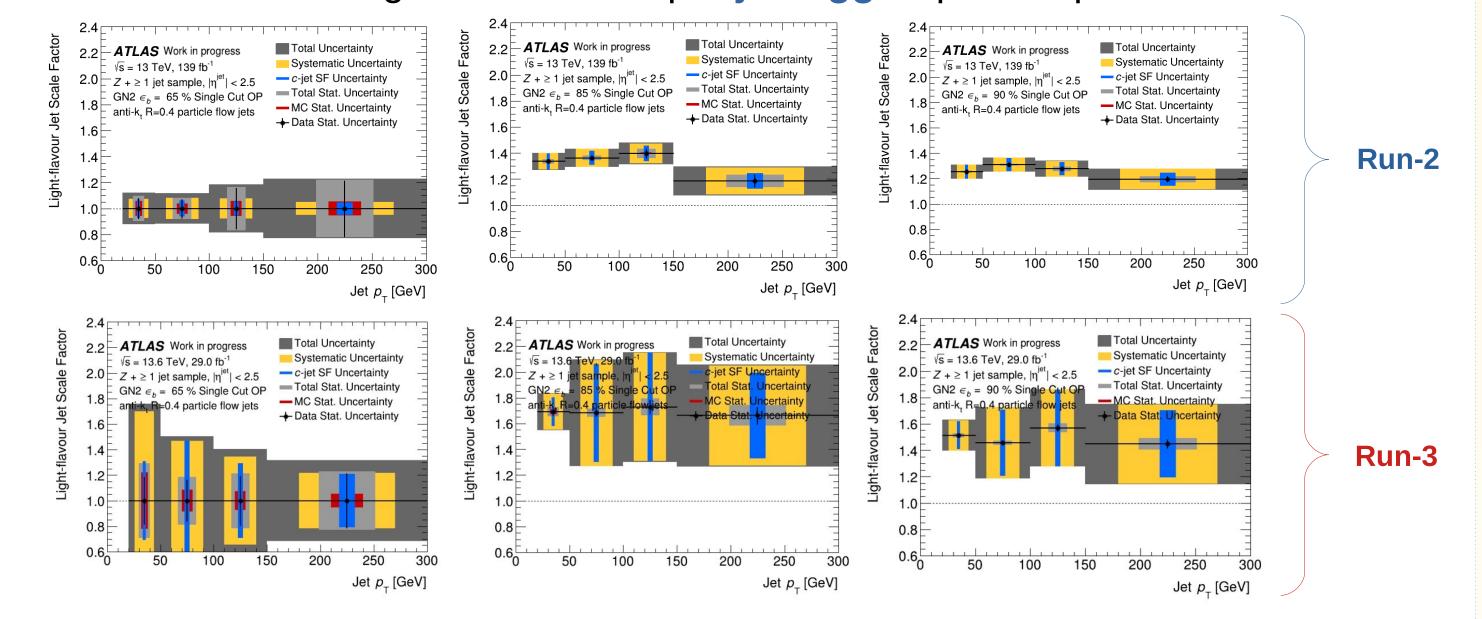
- Calibrazione dei jet leggeri sviluppata dal gruppo "Flavour Tagging" (FTAG) nella Collaborazione ATLAS al CERN [1]
- estrazione dell'efficienza di errata identificazione dei jet leggeri dai dati di Run-3
- estrazione degli scale factor per i jet leggeri in eventi Z+jets
- r studi su possibili miglioramenti delle performance del tagger mediante inclusione dei muoni soffici
- Problematica sperimentale: numero di jet leggeri superanti la selezione del btagger troppo basso per poter stimare ε_{light} dai dati
- Strategia: tagger "negativo" per ridurre contaminazione dai *b*-jet e arricchire il campione in jet leggeri
- algoritmo "flip": inversione del segno del parametro d'impatto (IP) e della lunghezza di decadimento delle tracce assegnate ai jet
- →assunzione: mis-identificazione dei jet leggeri causata principalmente da effetti di risoluzione sul parametro d'impatto (errata modellizzazione delle risoluzioni di d_0 and z_0)
- \rightarrow distribuzione degli IP simmetrica intorno a 0 per jet leggeri, asimmetrica per bjet per la presenza di particelle a vita lunga (e.g. S or Λ)



- →con inversione del segno di IP: stesso rateo di mis-identificazione dei jet leggeri ed efficienza per b-jet fortemente ridotta
- fit della distribuzione della massa del vertice secondario (m_{SV}) e del **discriminante** del tagger in intervalli pseudo-continui di p_T dei jet

Risultati preliminari per GN2

- > Test preliminari sulla calibrazione dei dati di Run-2 e Run-3 con il tagger GN2
- > insieme ridotto di incertezze sistematiche
- risultati definitivi sugli scale factor per jet leggeri previsti prossimamente

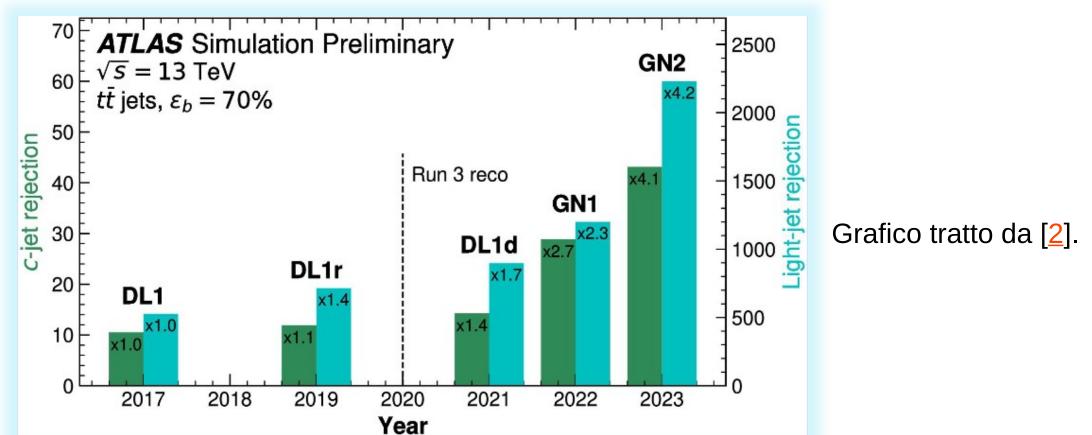


Referenze:

- [1] ATLAS Collaboration: *JINST* **3** (2008) S08003.
- [2] Collezione di grafici del gruppo ATLAS Flavour Tagging: FTAG-2023-01.
- [3] ATLAS Collaboration, Optimisation and performance studies of the ATLAS b-tagging algorithms for the 2017-18 LHC run. ATL-PHYS-PUB-2017-013 (2017). https://cds.cern.ch/record/2273281.
- [4] F. Chollet et al., *Keras.* https://keras.io (2015).
- [5] Theano Development Team, Theano: a Python framework for fast computation of mathematical expressions (2016), arXiv: 1605.02688 [cs.SC].
- [6] D. P. Kingma, J. Ba, Adam: A method for stochastic optimization (2014). arXiv: 1412.6980 [cs.SC].
- [7] A. Vaswani et al., Attention Is All You Need, arXiv:1706.03762.

Algoritmi di *b*-tagging in ATLAS

- Algoritmi di b-tagging a base di reti neurali profonde (DL1, DL1r, DL1d) e grafiche (GN1, GN2)
- > nel prossimo futuro, GN2 come nuovo algoritmo standard raccomandato
- costante miglioramento nella reiezione dei jet leggeri
- →rateo di mis-identificazione dell'ordine di 0.04% per ε_b =70% con GN2



DL1d

> output dei trigger di basso livello e cinematiche dei jet presi come input per costruire un discriminante singolo [3]:

$$D_b = \log \left[\frac{p_b}{f_c \cdot p_c + (1 - f_c) \cdot p_u} \right]$$

- rete neurale (NN) ricorsiva "deep-forward" istruita usando Keras [4]
- backend **Theano** [5] come interfaccia utente
- ottimizzatore Adam [6]
- > output: probablilità per un jet di essere un **b**, **c** o **leggero**

GN₂

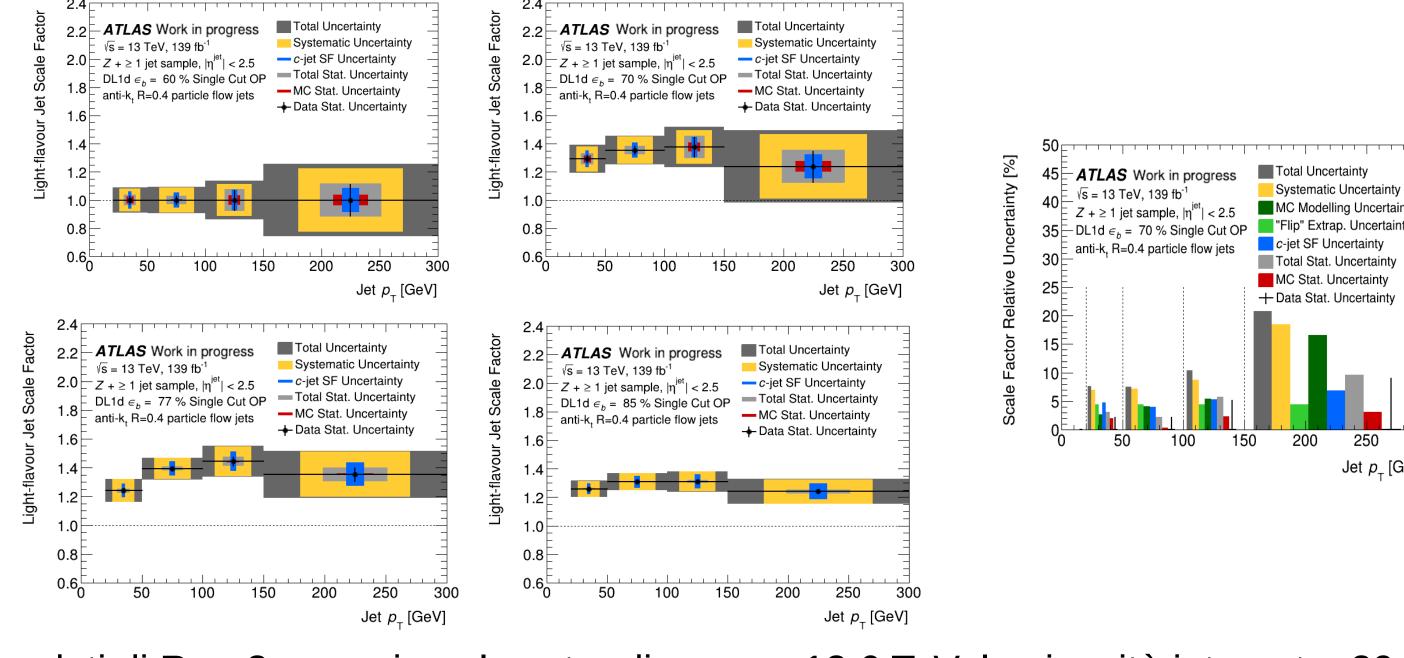
- fortemente basato sull'architettura dei trasformatori [7]
- rete neurale grafica (GNN)
- nessun input da algoritmi di basso livello
- aggiunta del contributo dei leptoni tau nel discriminante singolo:

$$D_b = \log(\frac{p_b}{f_c p_c + f_\tau p_\tau + (1 - f_c - f_\tau) p_u})$$

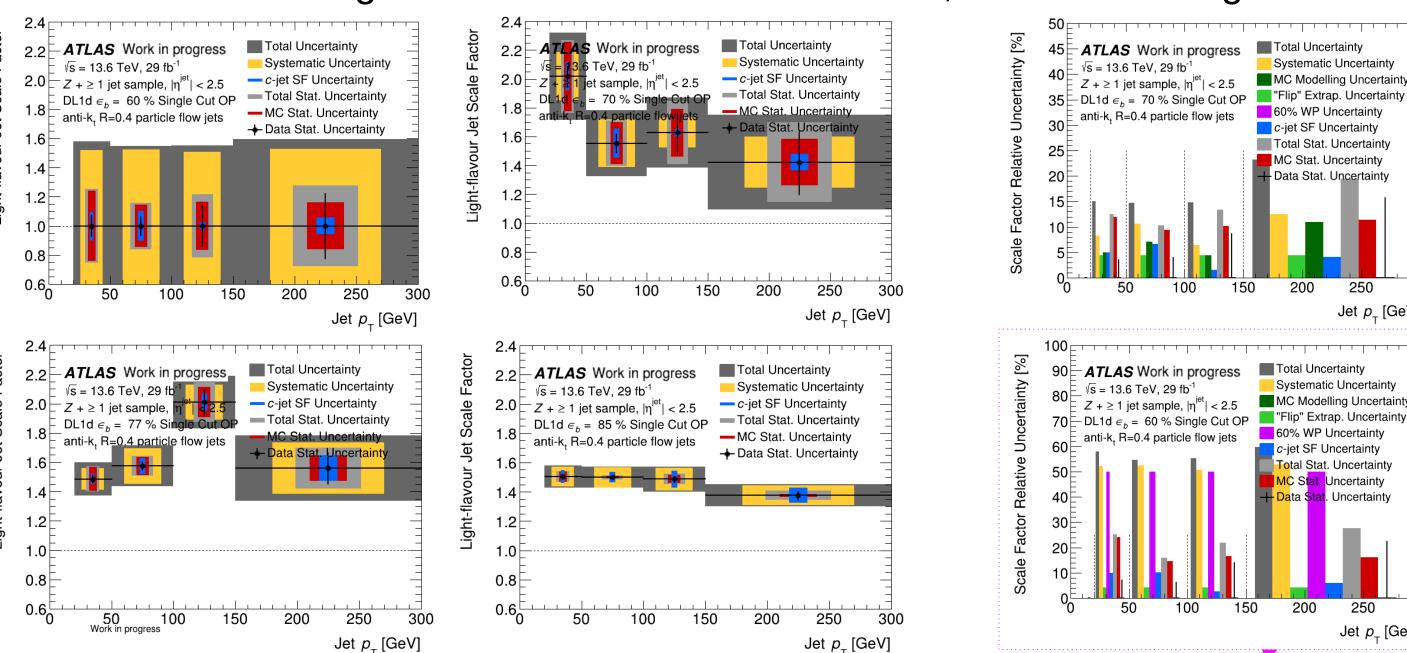
- papprendimento simultaneo di sapore dei jet, identificazione dei vertici e dell'origine delle tracce su un campione di dati maggiore rispetto a DL1d
- aggiunta di un layer di "dropout" per stabilizzare l'apprendimento
- migliore prestazione e adattabilità
- > possibilità di aggiungere informazioni su leptoni e particelle neutre nei jet per il futuro tagger "GN3"
- > output: probablilità per un jet di essere un **b**, **c** o **leggero**

Risultati per DL1d

- Scale factor per jet leggeri definiti per il tagger DL1d
- [>] dati di Run-2: energia nel centro di massa: 13 TeV; luminosità integrata: 139 fb⁻¹



dati di Run-3: energia nel centro di massa: 13.6 TeV; luminosità integrata: 29 fb-1



- riangler has non convergenza del fit per ε_b =60% a causa di bassa statistica
- > scale factor per ε_b =60% fissati a 1.0















60% WP Uncertainty